

УДК 629.735.33.065

Группа ДОО

ОТРАСЛЕВОЙ СТАНДАРТ

ОСТ 1 02672-89

САМОЛЕТЫ И ВЕРТОЛЕТЫ
Обозначения условные механизмов
погрузочных систем

На 8 страницах

ОКСТУ 7501

Дата введения 01.01.90

Настоящий стандарт устанавливает условные обозначения механизмов напольной системы погрузки и швартовки контейнеров и поддонов в электрических и монтажных схемах и в системах автоматического проектирования.

№ изм.	№ изд.





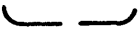


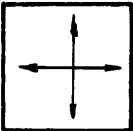
Ив. № дубликата	5855
Ив. № подлинника	

Издание официальное



Перепечатка воспрещена

1. Условные обозначения механизмов средств бортовой механизации должны соответствовать указанным в таблице.

Наименование	Обозначение	Описание
1. Замок одностороннего действия		Убирающийся, удерживающий груз механизм, способный воспринимать горизонтальную перпендикулярно направленную нагрузку, прикладываемую к одной его стороне*
2. Замок двойного действия		Убирающийся, удерживающий груз механизм, способный воспринимать горизонтальную перпендикулярно направленную нагрузку, прикладываемую к двум его сторонам*
3. Стопор		Крепежное устройство, воспринимающее горизонтальную перпендикулярно направленную нагрузку**
4. Вертикальный фиксатор		Горизонтальный выступ на верхней части фиксированного или убирающегося замка, воспринимающий вертикальную нагрузку
5. Блокирующее устройство		Устройство, способное преодолевать одностороннее или двухстороннее действие автоматики элемента, встроенного в этот элемент
6. Закрепленная направляющая		Устройство, фиксирующее положение груза при его продольном перемещении и воспринимающее горизонтальную нагрузку**
7. Убираемая направляющая		Убирающееся устройство, фиксирующее положение груза при его продольном перемещении и воспринимающее горизонтальную нагрузку**
8. Шариковый или роликовый настил		Панель, содержащая ряд конвейерных устройств для перемещения грузов во всех направлениях

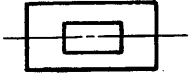




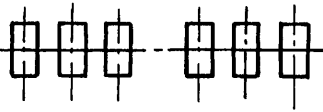



* Зачерненный участок соответствует стороне, воспринимающей нагрузку.
 ** Нагрузка направлена перпендикулярно длине условного обозначения.

Инв. № дубликата

Инв. № подлинника

5855

Продолжение

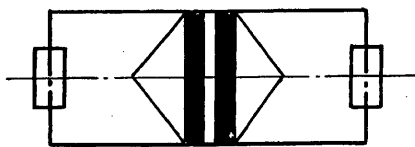
		Наименование	Обозначение	Описание
		9. Убирающийся приводной ролик		Приводной ролик, используемый для перемещения груза вдоль конвейерной системы, опускающийся при отключении питания ниже рабочего уровня транспортеров
		10. Приводной ролик постоянной высоты		Приводной ролик постоянной высоты, используемый для перемещения груза вдоль конвейерной системы
		11. Поворотный приводной ролик убирающийся		Поворотный приводной ролик, используемый для перемещения груза на шариковых или роликовых настилах, опускающийся при отключении питания ниже рабочего уровня транспортера
		12. Поворотный приводной ролик постоянной высоты		Поворотный приводной ролик постоянной высоты, используемый для перемещения груза на шариковых или роликовых настилах
		13. Агрегат возвратно-поступательного движения с силовым приводом		Фиксированный в определенном положении агрегат с силовым приводом, перемещающий груз не при помощи фрикционных колес или роликов, а иными средствами
№ изм.	№ изв.	14. Роликовая дорожка		Ряд роликов в суппорте или отдельно установленных по одной оси, предназначенных для перемещения груза вдоль самолета (вертолета)
Инв. № дубликата	Инв. № подлинника	15. Тормозной ролик		Ролик, препятствующий перемещению груза в направлении, обратном заданному
		16. Швартовочный узел		Стационарное швартовочное устройство на борту или на средствах пакетирования грузов для дополнительного крепления груза
		17. Пульт управления силовой системой		Пульт управления полуавтоматической погрузочной системой. Перемещение грузов производится при помощи агрегатов с силовым приводом, но направляющие и удерживающие механизмы включаются вручную

Продолжение

Наименование	Обозначение	Описание
18. Пульт дистанционного управления силовой системой		То же для дистанционного управления
19. Пульт управления автоматической системой		Пульт управления погрузочной системой, при которой перемещение, направление, установка и удержание грузов производятся автоматически
20. Пульт дистанционного управления автоматической системой		То же для дистанционного управления
21. Лебедка		Лебедка с указанием направления перемещения груза

2. Механизм, выполняющий несколько функций, должен изображаться комбинацией условных обозначений.

Примеры комбинаций условных обозначений показаны на черт. 1 и 2.

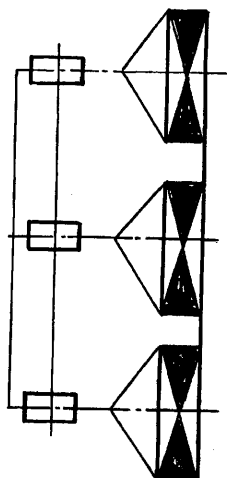


Комбинированное обозначение механизма, в состав которого входят замок двойного действия с двумя вертикальными фиксаторами и двумя роликами

Черт. 1

№ изм.
№ изв.

Инв. № дубликата
Инв. № подлинника
5855



Комбинированное обозначение механизма, в состав которого входят боковая направляющая с вертикальными фиксаторами, воспринимающими вертикальную нагрузку, и тремя роликами, составляющими роликовую дорожку

Черт. 2

3. Пример типовой схемы полуавтоматической грузовой системы нижней палубы большегрузного самолета приведен в приложении.

№ изм.	
№ изв.	

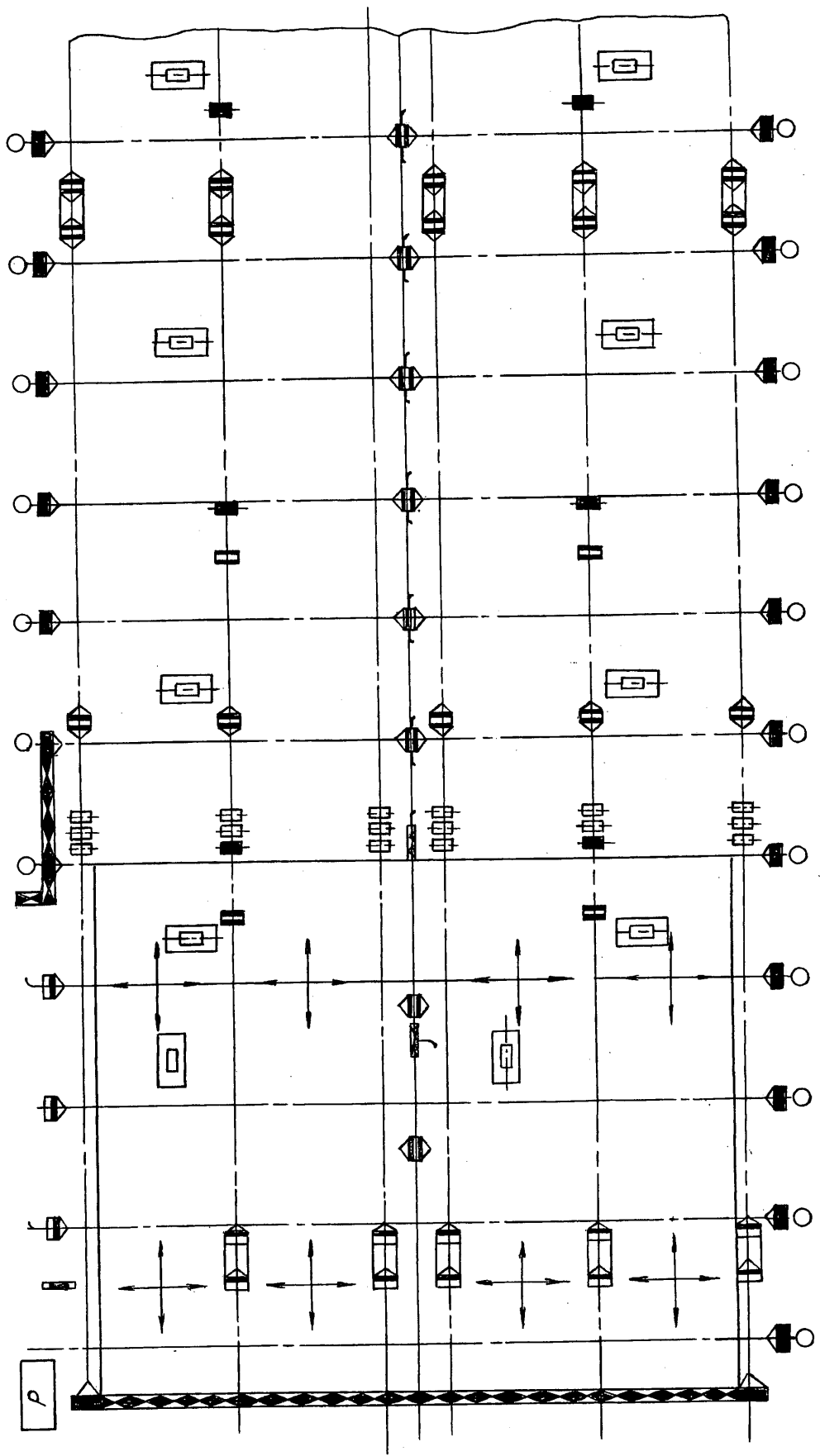
Инв. № дубликата	
Инв. № подлинника	5855

№ изм.
№ изв.

Инв. № дубликата
Инв. № подлинника
5855

ПРИЛОЖЕНИЕ
Справочное

СХЕМА ПОЛУАВТОМАТИЧЕСКОЙ ГРУЗОВОЙ СИСТЕМЫ НИЖНЕЙ ПАЛУБЫ БОЛЬШЕГРУЗНОГО САМОЛЕТА



Черт. 3

